

Docket No. 208707US2/btm



2621  
#A

IN THE UNITED STATES PATENT AND TRADEMARK OFFICE

IN RE APPLICATION OF: Yoshihisa SOEDA, et al.

GAU: 2621

SERIAL NO: 09/859,501

EXAMINER:

FILED: May 18, 2001

FOR: IMAGE READING DEVICE AND IMAGE FORMING APPARATUS

REQUEST FOR PRIORITY

RECEIVED

JAN 25 2002

Technology Center 2600

ASSISTANT COMMISSIONER FOR PATENTS  
WASHINGTON, D.C. 20231

SIR:

- ☐ Full benefit of the filing date of U.S. Application Serial Number [US App No], filed [US App Dt], is claimed pursuant to the provisions of 35 U.S.C. §120.
- ☐ Full benefit of the filing date of U.S. Provisional Application Serial Number, filed, is claimed pursuant to the provisions of 35 U.S.C. §119(e).
- ☒ Applicants claim any right to priority from any earlier filed applications to which they may be entitled pursuant to the provisions of 35 U.S.C. §119, as noted below.

In the matter of the above-identified application for patent, notice is hereby given that the applicants claim as priority:

<u>COUNTRY</u>	<u>APPLICATION NUMBER</u>	<u>MONTH/DAY/YEAR</u>
JAPAN	2000-145878	May 18, 2000

Certified copies of the corresponding Convention Application(s)

- ☒ are submitted herewith
- ☐ will be submitted prior to payment of the Final Fee
- ☐ were filed in prior application Serial No. filed
- ☐ were submitted to the International Bureau in PCT Application Number .  
Receipt of the certified copies by the International Bureau in a timely manner under PCT Rule 17.1(a) has been acknowledged as evidenced by the attached PCT/IB/304.
- ☐ (A) Application Serial No.(s) were filed in prior application Serial No. filed ; and  
(B) Application Serial No.(s)
  - ☐ are submitted herewith
  - ☐ will be submitted prior to payment of the Final Fee

Respectfully Submitted,

OBLON, SPIVAK, McCLELLAND,  
MAIER & NEUSTADT, P.C.

*Paul A. Sacher*

Marvin J. Spivak  
Registration No. 24,913



22850

Tel. (703) 413-3000  
Fax. (703) 413-2220  
(OSMMN 10/98)

Paul A. Sacher  
Registration No. 43,418

09/859,501



日 本 国 特 許 庁  
JAPAN PATENT OFFICE

別紙添付の書類に記載されている事項は下記の出願書類に記載されている事項と同一であることを証明する。

This is to certify that the annexed is a true copy of the following application as filed with this Office

出 願 年 月 日

Date of Application:

2000年 5月18日

出 願 番 号

Application Number:

特願2000-145878

出 願 人

Applicant(s):

株式会社リコー

RECEIVED

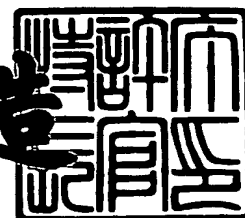
JAN 25 2002

Technology Center 2600

2001年 6月11日

特許庁長官  
Commissioner,  
Japan Patent Office

及 川 耕 造



出証番号 出証特2001-3054009

【書類名】 特許願

【整理番号】 0000942

【提出日】 平成12年 5月18日

【あて先】 特許庁長官 近藤 隆彦 殿

【国際特許分類】 H04N 1/40  
H04N 1/19  
H04N 1/04

【発明の名称】 画像読取装置および画像形成装置

【請求項の数】 6

【発明者】  
【住所又は居所】 東京都大田区中馬込 1 丁目 3 番 6 号 株式会社リコー内  
【氏名】 添田 良久

【発明者】  
【住所又は居所】 東京都大田区中馬込 1 丁目 3 番 6 号 株式会社リコー内  
【氏名】 井上 義一

【特許出願人】  
【識別番号】 000006747  
【氏名又は名称】 株式会社リコー  
【代表者】 桜井 正光

【代理人】  
【識別番号】 100101177  
【弁理士】  
【氏名又は名称】 柏木 慎史  
【電話番号】 03(5333)4133

【選任した代理人】  
【識別番号】 100072110  
【弁理士】  
【氏名又は名称】 柏木 明  
【電話番号】 03(5333)4133

【選任した代理人】

【識別番号】 100102130

【弁理士】

【氏名又は名称】 小山 尚人

【電話番号】 03(5333)4133

【手数料の表示】

【予納台帳番号】 063027

【納付金額】 21,000円

【提出物件の目録】

【物件名】 明細書 1

【物件名】 図面 1

【物件名】 要約書 1

【包括委任状番号】 9808802

【包括委任状番号】 0004335

【プルーフの要否】 要

【書類名】 明細書

【発明の名称】 画像読取装置および画像形成装置

【特許請求の範囲】

【請求項 1】 空転送部を備えた光電変換素子と、

この光電変換素子の画素毎の出力信号を A/D 変換する A/D 変換器と、

この A/D 変換器に設定するリファレンス電圧を可変する可変手段と、

前記光電変換素子の各画素の出力から黒補正基準データを検出する検出手段と

、  
画像の読取の際に前記光電変換素子から得られる画素毎の出力信号を、前記可変手段で所定の前記リファレンス電圧に設定された前記 A/D 変換器により A/D 変換した後のデジタル画像データから、前記黒補正基準データを減算して黒シェーディング補正を行なう黒シェーディング補正手段と、

前記黒補正基準データを、前記黒補正基準データの検出の際における前記空転送部の出力レベルと前記画像の読取の際における前記空転送部の出力レベルとの比率に応じて補正する補正手段と、  
を備えている画像読取装置。

【請求項 2】 光電変換素子と、

この光電変換素子の出力先に特定のタイミングで電圧を出力して前記光電変換素子の空転送部を作成する空転送部作成手段と、

この光電変換素子の画素毎の出力信号を A/D 変換する A/D 変換器と、

この A/D 変換器に設定するリファレンス電圧を可変する可変手段と、

前記光電変換素子の各画素の出力から黒補正基準データを検出する検出手段と

、  
画像の読取の際に前記光電変換素子から得られる画素毎の出力信号を、前記可変手段で所定の前記リファレンス電圧に設定された前記 A/D 変換器により A/D 変換した後のデジタル画像データから、前記黒補正基準データを減算して黒シェーディング補正を行なう黒シェーディング補正手段と、

前記黒補正基準データを、前記黒補正基準データの検出の際における前記空転送部の出力レベルと前記画像の読取の際における前記空転送部の出力レベルとの

比率に応じて補正する補正手段と、  
を備えている画像読取装置。

【請求項 3】 前記光電変換素子は、原稿からの反射光を等倍型光学系を介して受光する等倍密着型センサである請求項 1 または 2 に記載の画像読取装置。

【請求項 4】 前記補正手段は、  
前記黒シェーディング補正直前の前記光電変換素子の出力レベルを空転送部の特定領域について加算する第 1 の加算回路と、  
前記画像の読取の際における前記光電変換素子の出力レベルを空転送部の特定領域について加算する第 2 の加算回路と、

この第 2 の加算回路で加算後の値と前記黒補正基準データとを乗算する乗算回路と、

この乗算後の値を前記第 1 の加算回路で加算後の値で除算し、その除算結果を前記補正後の前記黒補正基準データとして出力する除算回路と、  
を備えている請求項 1 ～ 3 のいずれかの一に記載の画像読取装置。

【請求項 5】 前記補正手段は、  
前記黒シェーディング補正直前の前記光電変換素子の出力レベルを空転送部の特定領域について加算する第 1 の加算回路と、  
前記画像の読取の際における前記光電変換素子の出力レベルを空転送部の特定領域について加算する第 2 の加算回路と、

この第 2 の加算回路で加算後の値と前記黒補正基準データとを乗算し、また、この乗算後の値を前記第 1 の加算回路で加算後の値で除算し、その除算結果を前記補正後の前記黒補正基準データとして出力するマイコンと、  
を備えている請求項 1 ～ 3 のいずれかの一に記載の画像読取装置。

【請求項 6】 請求項 1 ～ 5 のいずれかの一に記載の画像読取装置を備え、  
この画像読取装置で読み取った画像データに基づいて用紙上に画像の形成を行なう画像形成装置。

【発明の詳細な説明】

【 0 0 0 1 】

【発明の属する技術分野】

この発明は、光電変換素子の出力をA/D変換する際のリファレンス電圧が可変する画像読取装置および画像形成装置に関する。

【0002】

【従来の技術】

一般に、画像読取装置は、光源により原稿を露光し、原稿からの反射光をCCDイメージセンサに結像させることで画像を読み取り、その読み取ったアナログ画像データを、例えば8ビットのデジタル値にA/D変換している。

【0003】

この際、CCDイメージセンサの各画素の感度のばらつきや暗電流による信号成分のばらつきがあっても、A/D変換器のダイナミックレンジを広く取れるように、通常は、白シェーディング補正機能や黒シェーディング補正機能を持たせており、これらの機能に関しては各種の提案がなされている（例えば、特開昭62-235871号公報、特開昭63-18763号公報、特開平9-9056号公報、特開平11-27522号公報等参照）。

【0004】

ここで、特に黒シェーディング補正に着目すると、最も一般的な縮小光学系を介して原稿の画像が結像されるCCDイメージセンサを用いた画像読取装置では、CCDイメージセンサ自体がその一部に常に遮光された黒ダミー画素を有していれば、黒シェーディング補正に用いる黒ダミー出力が常に可能であり、1ライン毎に常に黒シェーディング用の基準黒レベルのデータ（黒補正用データ）を有していることになる。このため、読み取ったアナログ画像信号をA/D変換するA/D変換器のリファレンス電圧の上限値を、画像データのピーク値に追従させる地肌除去機能（これにより画像データから原稿の地肌濃度をカットする機能）を持たせる場合のように、A/D変換器のリファレンス電圧が可変される場合であっても、可変されるリファレンス電圧に対応して黒シェーディング用の黒補正用データも可変可能となる。

【0005】

このように、1ライン毎に黒補正用データを有していれば、地肌除去機能のようにA/D変換のリファレンス電圧が可変する機能の場合でも、リファレンス電

圧に対応して黒補正用データも可変可能な構成になっていた。

【0006】

【発明が解決しようとする課題】

しかし、1ライン毎に黒補正用データを持っていないCCDイメージセンサを使用した画像読取装置や、全画素補正を行なうシステムの場合では、白基準板や原稿読み取り前の光源の消灯期間に、ある固定のリファレンス電圧をA/D変換器に与えて、CCDイメージセンサから画像を取り込むことにより、黒補正用データを1ライン分生成してメモリ等に記憶しておく必要がある。このためA/D変換に用いるリファレンス電圧を可変して原稿を読み取るシステムの場合や、白基準板の読取の際と原稿の読取の際とでA/D変換用に異なるリファレンス電圧を使用するシステムの場合では、黒補正用データをデジタルデータで保持しているため、リファレンス電圧に対応した黒補正用データが得られないという不具合があった。

【0007】

すなわち、数式で説明すると、8bitのA/D変換器を用いてリファレンス電圧Vref0で、アナログの黒レベル電圧Vbを読み取ったときのデジタルの黒レベル値D0\_bは、

$$D0\_b = \text{INT} [Vb / Vref0 \times 255] \quad \dots (1)$$

(INT [ ] : [ ] 内の小数点以下を四捨五入)

と表され、黒補正用データD0\_bとして所定のメモリに蓄積される。また、(1)式より、黒補正用データD0\_bはVrefに依存することがわかる。

【0008】

ここで、黒シェーディング補正後の画像データDshbは、黒シェーディング補正前の画像データをD0\_Gとすると、

$$Dshb = D0\_G - D0\_b$$

として計算されるが、このとき原稿の読み取りレベル電圧をVw、そのときのA/D変換用のリファレンス電圧をVref1とすると、

$$Dshb = \text{INT} [Vw / Vref1 \times 255] - \text{INT} [Vb / Vref0 \times 255] \quad \dots (2)$$



となり、黒レベルの検出時と原稿の読み取り時とで、A/D変換に異なるリファレンス電圧を用いて読み取ったデータを使用してそれぞれ計算を行なうため、正確に計算ができていないことがわかる。

【0009】

この発明の目的は、A/D変換用のリファレンス電圧が変わる場合であっても、リファレンス電圧に応じた黒補正基準データが得られるようにして、黒レベル補正を正確に行なうことができるようにすることである。

【0010】

この発明の別の目的は、光電変換素子が空転送部を有しないタイプのものであっても、このような正確な黒レベル補正を行なうことができるようにすることである。

【0011】

この発明の別の目的は、1ラインごとに黒補正基準データを持たない等倍密着型センサにおいて、黒補正基準データの検出の際と画像の読取の際とでA/D変換のリファレンス電圧が異なっても、黒レベル補正を正確に行なうことができるようにすることである。

【0012】

この発明の別の目的は、これらを簡易な回路構成で実現することである。

【0013】

【課題を解決するための手段】

請求項1に記載の発明は、空転送部を備えた光電変換素子と、この光電変換素子の画素毎の出力信号をA/D変換するA/D変換器と、このA/D変換器に設定するリファレンス電圧を可変する可変手段と、前記光電変換素子の各画素の出力から黒補正基準データを検出する検出手段と、画像の読取の際に前記光電変換素子から得られる画素毎の出力信号を、前記可変手段で所定の前記リファレンス電圧に設定された前記A/D変換器によりA/D変換した後のデジタル画像データから、前記黒補正基準データを減算して黒シェーディング補正を行なう黒シェーディング補正手段と、前記黒補正基準データを、前記黒補正基準データの検出の際における前記空転送部の出力レベルと前記画像の読取の際における前記空転

送部の出力レベルとの比率に応じて補正する補正手段と、を備えている画像読取装置である。

## 【 0 0 1 4 】

したがって、黒補正基準データの検出の際と画像の読取の際とでA/D変換のリファレンス電圧が異なっているとしても、黒レベル補正を正確に行なうことができる。

## 【 0 0 1 5 】

請求項2に記載の発明は、電変換素子と、この光電変換素子の出力先に特定のタイミングで電圧を出力して前記光電変換素子の空転送部を作成する空転送部作成手段と、この光電変換素子の各画素毎の出力信号をA/D変換するA/D変換器と、このA/D変換器に設定するリファレンス電圧を可変する可変手段と、前記光電変換素子の各画素の出力から黒補正基準データを検出する検出手段と、画像の読取の際に前記光電変換素子から得られる画素毎の出力信号を、前記可変手段で所定の前記リファレンス電圧に設定された前記A/D変換器によりA/D変換した後のデジタル画像データから、前記黒補正基準データを減算して黒シェーディング補正を行なう黒シェーディング補正手段と、前記黒補正基準データを、前記黒補正基準データの検出の際における前記空転送部の出力レベルと前記画像の読取の際における前記空転送部の出力レベルとの比率に応じて補正する補正手段と、を備えている画像読取装置である。

## 【 0 0 1 6 】

したがって、黒補正基準データの検出の際と画像の読取の際とでA/D変換のリファレンス電圧が異なっているとしても、黒レベル補正を正確に行なうことができる。しかも、光電変換素子の空転送部を有しないタイプのものであっても、このような正確な黒レベル補正を行なうことができる。

## 【 0 0 1 7 】

請求項3に記載の発明は、請求項1または2に記載の画像読取装置において、前記光電変換素子は、原稿からの反射光を等倍型光学系を介して受光する等倍密着型センサである。

## 【 0 0 1 8 】

したがって、1ラインごとに黒補正基準データを持たない等倍密着型センサにおいて、黒補正基準データの検出の際と画像の読取の際とでA/D変換のリファレンス電圧が異なっているとしても、黒レベル補正を正確に行なうことができる。

## 【0019】

請求項4に記載の発明は、請求項1～3のいずれかの一に記載の画像読取装置において、前記補正手段は、前記黒シェーディング補正直前の前記光電変換素子の出力レベルを空転送部の特定領域について加算する第1の加算回路と、前記画像の読取の際における前記光電変換素子の出力レベルを空転送部の特定領域について加算する第2の加算回路と、この第2の加算回路で加算後の値と前記黒補正基準データとを乗算する乗算回路と、この乗算後の値を前記第1の加算回路で加算後の値で除算し、その除算結果を前記補正後の前記黒補正基準データとして出力する除算回路と、を備えている。

## 【0020】

したがって、簡易な回路構成で、請求項1～3のいずれかの一に記載の画像読取装置を実現することができる。

## 【0021】

請求項5に記載の発明は、請求項1～3のいずれかの一に記載の画像読取装置において、前記補正手段は、前記黒シェーディング補正直前の前記光電変換素子の出力レベルを空転送部の特定領域について加算する第1の加算回路と、前記画像の読取の際における前記光電変換素子の出力レベルを空転送部の特定領域について加算する第2の加算回路と、この第2の加算回路で加算後の値と前記黒補正基準データとを乗算し、また、この乗算後の値を前記第1の加算回路で加算後の値で除算し、その除算結果を前記補正後の前記黒補正基準データとして出力するマイコンと、を備えている。

## 【0022】

したがって、簡易な回路構成で、請求項1～3のいずれかの一に記載の画像読取装置を実現することができる。

## 【0023】

請求項6に記載の発明は、請求項1～5のいずれかの一に記載の画像読取装置

を備え、この画像読取装置で読み取った画像データに基づいて用紙上に画像の形成を行なう画像形成装置である。

## 【 0 0 2 4 】

したがって、請求項 1 ～ 5 のいずれかの一に記載の発明と同様の作用、効果を奏する。

## 【 0 0 2 5 】

## 【発明の実施の形態】

## 〔発明の実施の形態 1〕

図 1 は、この発明の実施の形態 1 であるイメージスキャナの概略構成を示す断面図である。このイメージスキャナ 1 は、画像読取装置周知の構成のフラットベッドスキャナ 2（構成の詳細は省略する）を備え、このフラットベッドスキャナ 2 上には ADF（オート・ドキュメント・フィーダ）3 が設けられている。

## 【 0 0 2 6 】

ADF 3 は、原稿 4 を積載するトレイ 5 を備え、このトレイ 5 に載置された原稿 4 は、周知の機構により 1 枚ずつ分離され、搬送路 6 を搬送されて、コンタクトガラス 7 上でフラットベッドスキャナ 2 により表面の画像を読み取られる。表面の画像を読み取られた後の原稿 4 は、排紙トレイ 10 に排出される。

## 【 0 0 2 7 】

また、搬送路 6 の途上には密着イメージセンサ 8 が配置され、搬送路 6 を搬送される原稿 4 を露光走査して、原稿 4 の裏面の画像を読み取る。

## 【 0 0 2 8 】

この密着イメージセンサ 8 による原稿 4 の読み取り動作を行なう前に、密着イメージセンサ 8 内に内蔵されている露光走査用の光源（図 2 に示す LED アレイ 11）自身のバラツキや、温度、経時変下によるバラツキ、光源や光電変換素子（図 2 に示すセンサ 12）等の主走査方向における 1 ラインのバラツキを補正するための白基準となる白基準板 9 が密着イメージセンサ 8 の対向面に設けられている。密着イメージセンサ 8 は、原稿 4 からの反射光を等倍型光学系を介して受光する等倍密着型センサである。この白基準板 9 を密着イメージセンサ 8 で読み取るとき、密着イメージセンサ 8 からの読み取り出力のピーク値が、あらかじめ

定められた目標値になるように、密着イメージセンサ 8 内の利得可変増幅器の利得を可変して調整する。白基準を白基準板 9 から読み取った後に、原稿 4 が搬送され、原稿 4 の画像データを密着イメージセンサ 8 で読み取る。

### 【0029】

図 2 は、密着イメージセンサ 8 を含む画像読み取りユニットの電氣的な接続を示すブロック図である。図 2 において、光源である LED アレイ 11 により白基準板 9 または原稿 4 が照射されると、光電変換素子であるセンサ 12, 12, … で読み取られる。各センサ 12 から出力される画像データは、サンプルホールド回路 (S/H) 13, 13, … でサンプリングされ、次のサンプリングまで保持される。このサンプルホールド回路 13 の出力は、A/D 変換器 14, 14, … の入力端子  $V_{in}$  に入力される。A/D 変換器 14 のもう一方の入力端子である  $V_{ref}$  には基準となる値が入力され、その基準値に対して入力  $V_{in}$  がどの位のレベルに達しているかが判断されて、入力端子  $V_{in}$  への入力電圧が A/D 変換され、デジタル画像データとして出力される。A/D 変換器 14 より出力されたデジタル画像データは、1 チップのセンサで読み取った場合と同じになるように画像データの並びを揃えるためのインライン化処理をインライン化回路 15 で行った後、黒シェーディング補正手段である黒補正回路 16 において、あらかじめ記憶されていた黒補正基準データを画像データから減算することにより黒シェーディング補正がなされる。この黒シェーディング補正後の画像データは、シェーディング補正回路 17 で、白基準板 9 から読み取ったシェーディングデータに基づいて白シェーディング補正され、図示しない信号処理部へ出力される。また、インライン化回路 15 から出力された画像データは、可変手段であるリファレンスコントロール回路 18 にも入力される。

### 【0030】

図 3 は、リファレンスコントロール回路 18 のブロック図である。図 3 に示すように、インライン化回路 15 で 1 ラインに合成されたデジタル画像データは、平均値回路 21 でノイズを除去される。平均値回路 21 でノイズを除去された画像データは、コンパレータ 22 で、あらかじめ設定されている比較値と比較される。そして、比較値より高い場合は H レベル信号が出力され、低い場合は L レベ

ル信号が出力される。この出力されたHレベル信号やLレベル信号は、D/A変換器23でアナログデータに変換され、そのピーク値がピーク・ホールド(P/H)回路24で検出されて、A/D変換器14の基準電圧(Vref)として用いられる。

#### 【0031】

ここで、A/D変換器14の基準電圧(Vref)に用いられる電圧は3種類用意されており、イメージスキャナ1のモードによって使い分ける。原稿4の地肌の濃度を除去する地肌除去機能を使用するモードの場合は、前記したように、ピーク・ホールド回路24の出力値(基準電圧Vref\_AE)がA/D変換器14のVrefに使用される。また、地肌除去機能を使用しないモードの場合は、白基準板9用および原稿4用にそれぞれ予め設定された白板用電圧、原稿用電圧が、D/A変換器25、26でD/A変換されて、基準電圧Vref\_G、Vref\_Wとなり、A/D変換器14の基準電圧Vrefとして使用される。これら3つの基準電圧Vref\_AE、Vref\_G、Vref\_Wの切替えは、それぞれ、ゲート信号発生回路19(図2参照)から出力するゲート信号WTGT、DOGGT、AEMODEによりスイッチ27、28、29を択一的に閉じることで行なう。

#### 【0032】

なお、ゲート信号PWINDは平均値回路21における原稿4の地肌の読取期間を決める信号であり、ゲート信号SHGT、SFGATE(何れも図5を参照)はシェーディング補正回路17における白シェーディング補正に関する制御信号である。また、インバータ30でゲート信号AEMODEを反転した信号でスイッチ31を開閉し、ピーク・ホールド回路24をGNDと接続してリセットする。そのほか、図2、図3に示す回路の詳細については、特開平9-224156号公報を参照のこと。

#### 【0033】

次に、黒シェーディング補正後の画像データをDshb0、黒シェーディング補正前の画像データをD0\_G、原稿4の読み取りレベル電圧をVw、アナログの黒レベル電圧をVb、黒レベル電圧Vbを読み取ったときのデジタルの黒レベル値をD0\_b、8bitのA/D変換器14、14、…のリファレンス電圧をVref0、Vref1

(前者が黒レベル電圧  $V_b$  を読み取ったときの、後者が原稿 4 の読み取りレベル電圧  $V_w$  を読み取ったときのリファレンス電圧) とすると、

$$D_{shb0} = D0\_G - D0\_b \times V_{ref0} / V_{ref1} \quad \dots (3)$$

と演算処理することで、

$$\begin{aligned} D_{shb0} &= \text{INT} [V_w / V_{ref1} \times 255] - \text{INT} [V_b / V_{ref0} \times 255] \\ &\quad \times V_{ref0} / V_{ref1} \\ &= \text{INT} [V_w / V_{ref1} \times 255] - \text{INT} [V_b / V_{ref1} \times 255] \\ &= \text{INT} [(V_w - V_b) / V_{ref1} \times 255] \quad \dots (4) \end{aligned}$$

として、A/D変換器 14, 14... のリファレンス電圧  $V_{ref}$  に応じた黒補正基準データが得られることがわかる。

#### 【0034】

そこで、8bitのA/D変換器 14, 14, ... のリファレンス電圧が  $V_{ref0}$  のときに、センサ 12, 12, ... の空転送部 (画像の読取に関与しない常に遮光された黒ダミー画素) のアナログの出力である空転送レベル電圧  $V_{t1}$  を読み取ったときのデジタルの黒レベル値  $D0\_t1$  は、

$$D0\_t1 = \text{INT} [V_{t1} / V_{ref0} \times 255] \quad \dots (5)$$

(INT [ ] : [ ] 内の小数点以下を四捨五入)

8bitのA/D変換器 14, 14, ... のリファレンス電圧が  $V_{ref1}$  のときに、アナログの空転送レベル電圧  $V_{t1}$  を読み取ったときのデジタルの黒レベル値  $D0\_t2$  は、

$$D0\_t2 = \text{INT} [V_{t1} / V_{ref1} \times 255] \quad \dots (6)$$

(INT [ ] : [ ] 内の小数点以下を四捨五入)

とすると、

$$V_{ref0} / V_{ref1} = D0\_t2 / D0\_t1 = \Sigma D0\_t2 / \Sigma D0\_t1$$

となり、(3) 式中のリファレンス電圧の比 “ $V_{ref0} / V_{ref1}$ ” は、センサ 12, 12, ... の空転送部の読取データの比で表すことができる。

#### 【0035】

よって、リファレンス電圧  $V_{ref0}$  で、アナログの黒レベル電圧  $V_b$  を読み取ったときのデジタル黒レベル値  $D0\_b$  に対して、リファレンス電圧  $V_{ref1}$  で、アナ

ログの黒レベル電圧  $V_b$  を読み取ったときのデジタル黒レベル値  $D0\_bw$  は、

$$D0\_bw = D0\_b \times \Sigma D0\_t2 / \Sigma D0\_t1 \quad \dots \quad (7)$$

となる（加算値の比を取るのは誤差を抑制するためである）。

#### 【 0 0 3 6 】

つまり、空転送部の読取データに応じて、リファレンス電圧  $V_{ref}$  に対応した黒補正基準データが得られるようになり、リファレンス電圧の比をデジタル量として検出し演算することにより、簡単に実現できることがわかる。

#### 【 0 0 3 7 】

そこで、この手法を実現した黒シェーディング補正を行なう黒補正回路 16 について説明する。図 4 は黒補正回路 16 の回路構成を示すブロック図、図 5 は各信号のタイミングチャートである。

#### 【 0 0 3 8 】

まず、原稿 4 が ADF 3 により給紙されると、図 5 に示すように、ゲート信号  $SLEAD$ （白基準板 9 の読み取り範囲を示す信号）がマイコン 20 から出力され、その後、LED アレイ 11 を点灯する光源点灯信号  $LED\_ON$  がゲート信号発生回路 19 によりアクティブになる。この場合、ゲート信号  $SLEAD$  がアクティブになってから、光源点灯信号  $LED\_ON$  がアクティブになる（LED アレイ 11 を点灯させる）までの  $n$  ライン分（ $L1$  の期間）のゲート信号  $BKGT$  のアクティブ期間に黒補正基準データを確保させている。

#### 【 0 0 3 9 】

この  $L1$  時間内の A/D 変換器 14, 14, … のリファレンス電圧  $V_{ref}$  としては、リファレンスコントロール回路 18 により、リファレンス電圧  $V_{ref\_G}$  が選択されている（ゲート信号  $DOCGT$  がアサートである）。

#### 【 0 0 4 0 】

黒補正基準データの確保は、黒補正回路 16 で行われ、ゲート信号  $BKGT$  がアサート期間中に、図 4 に示すように、検出手段である平均値回路 41 により 1 画素毎に平均値処理を行い、

$$D0\_b(n) = \Sigma D0(n) / L1$$

但し、 $D0\_b(n)$  :  $n$  画素目の黒補正基準データ



$D0(n)$  :  $n$  画素目の読取データ

$\Sigma D0(n)$  :  $D0(n)$  の 1 から  $L-1$  までの各ラインの加算値

を求め、この求めた黒補正基準データをメモリ 42 に蓄積する。

#### 【0041】

このとき、黒補正基準データを読み込む直前のセンサ 12, 12, …の空転送部の出力レベルを  $VADJGT$  のアサート時に第 1 の加算回路である加算回路 48 に取り込み、加算回路 48 で加算処理し、 $BKGT$  のアサートエッジで、その加算結果をラッチ 49 に保持しておく。よって、ラッチ 49 には、リファレンス電圧  $Vref\_G$  であるときの値が保持される。また、空転送部の出力レベルを  $VADJGT$  のアサート時に第 2 の加算回路である加算回路 43 に取り込み、加算回路 43 で加算処理している。ここで  $VADJGT$  は 1 ライン周期毎に空転送部にアサート（例えば 16 画素クロック周期程度の期間）される信号である。そして、 $BKGT$  がネゲートされると同時に、黒補正基準データの生成が終了し、LED アレイ 11 が点灯する。

#### 【0042】

次に、白基準板 9 の読取動作期間を示す  $SLEAD$  信号がアサートしているときに、リファレンス電圧  $Vref$  として、白基準板 9 用の電圧である  $Vref\_w$  が選択されて（ゲート信号  $WTGT$  がアサートされる）、白基準板 9 の読取が開始され、 $SLEAD$  信号に含まれている  $WTGT$  のアサート期間中に白シェーディングデータが生成される。このように、白基準板 9 の読み取りの際にリファレンス電圧  $Vref$  を  $Vref\_G$  と  $Vref\_w$  との間で変更するのは、白基準板 9 のばらつきを吸収するためである。

#### 【0043】

そして、このとき、黒レベル値を検出したときのリファレンス電圧  $Vref\_G$  とは異なるリファレンス電圧  $Vref\_w$  を、A/D 変換器 14, 14, …に与えて有効データを読み取っていることがわかる。

#### 【0044】

これで（7）式で必要なデータはそろったことになるので、まず、乗算回路 44 で、

$$D1\_b = D0\_b \times \Sigma D0\_t2$$

の計算を行い（ $\Sigma D0\_t2$ の値は加算回路 4 3 から与えられる）、さらに除算回路 4 5 で、

$$D2\_b = D1\_b / \Sigma D0\_t1$$

が計算され（ $\Sigma D0\_t1$ の値は加算回路 4 8 で与えられる）、（3）式の第 2 項が求められ、さらに減算回路 4 6 により、

$$Dshb = D0\_G - D2\_b$$

が計算され、（3）式の計算が完結する。このように、加算回路 4 3、4 8、ラッチ 4 9、乗算回路 4 4、除算回路 4 5 により、補正手段を実現している。

#### 【0045】

なお、この場合に、乗算回路 4 4、除算回路 4 5、ラッチ 4 9 をマイコン 4 7 で代用し、減算回路 4 6 に黒レベル値を出力するようにしてもよい（図 6 参照）。

#### 【0046】

この後、SLEAD 信号がネゲートされ、白基準板 9 の読取が終了する。すると、リファレンス電圧  $V_{ref}$  は、再び  $V_{ref\_G}$  が選択され（ゲート信号 DOCT がアサートされる）、原稿 4 が読み取り位置に搬送されると、原稿 4 の有効読取範囲を示す SSCAN 信号がアサートされて原稿 4 が読み取られ、読み取られた原稿 4 の画像データに対して黒補正／白シェーディング補正処理を施した後に、図示しない信号処理部に出力される。

#### 【0047】

以上のように構成することにより、黒補正基準データを読み取ったときとは異なるリファレンス電圧  $V_{ref}$  で原稿 4 の読取を行っても、黒レベル補正を正確に行なうことができる。

#### 【0048】

なお、前記の例では、黒補正基準データの読取の際と原稿 4 の読取の際とで、同じリファレンス電圧を用いて読取を行っているが、（3）式を見てもわかり、原稿 4（有効データ）を読み取っている時のリファレンス電圧  $V_{ref\_G}$  を使用して黒補正基準データを補正しているため、黒補正基準データの読取時と原

稿読取時とでリファレンス電圧値が異なっていたとしても、原稿 4 の読取時にリファレンス電圧が変動するような読取方式を採用していたとしても、前記のような回路構成で精度良く黒シェーディング補正が可能となる。

【 0 0 4 9 】

〔発明の実施の形態 2〕

別例である発明の実施の形態を発明の実施の形態 2 として説明する。

【 0 0 5 0 】

この発明の実施の形態が発明の実施の形態 1 と相違するのは、図 7 に示すように、センサ 1 2, 1 2, …には、空転送部が設けられておらず、可変電圧発生回路 5 1、スイッチ 5 2 が設けられていて、スイッチ 5 2 を V C H G T 信号で切替えるようにしたことである。その他の内容については発明の実施の形態 1 と同様であり、同一の符号を用いて、詳細な説明を省略する。

【 0 0 5 1 】

この発明の実施の形態 2 では、V C H G T 信号のアサートによりスイッチ 5 2 を切替えて、可変電圧発生回路 5 1 から所定の大きさの電圧をセンサ 1 2, 1 2, …の出力先に出力することで、空転送部が設けられていないセンサ 1 2, 1 2, …に空転送部を設け、空転送部作成手段を実現している。

【 0 0 5 2 】

したがって、センサ 1 2, 1 2, …が空転送部を有しないタイプのものであっても、正確な黒レベル補正を行なうことができる。

【 0 0 5 3 】

〔発明の実施の形態 3〕

別例である発明の実施の形態を発明の実施の形態 3 として説明する。

【 0 0 5 4 】

図 8 は、この発明の実施の形態 3 である複写機 6 1 の概略構成を示すブロック図である。この複写機 6 1 は、この発明の画像形成装置を実施するものである。図 8 に示すように、この複写機 6 1 は、発明の実施の形態 1 または 2 のイメージスキャナ 1 と、このイメージスキャナ 1 で読み取った原稿 4 の画像データに基づいて用紙上に画像の形成を行なうプリンタ 6 2 とを備えている。プリンタ 6 2 の

印刷方式は、電子写真方式のほか、インクジェット方式、昇華型熱転写方式、銀塩写真方式、直接感熱記録方式、溶融型熱転写方式など、種々の方式を用いることができる。

【 0 0 5 5 】

【発明の効果】

請求項 1 に記載の発明は、黒補正基準データの検出の際と画像の読取の際とで A/D 変換のリファレンス電圧が異なっても、黒レベル補正を正確に行なうことができる。

【 0 0 5 6 】

請求項 2 に記載の発明は、黒補正基準データの検出の際と画像の読取の際とで A/D 変換のリファレンス電圧が異なっても、黒レベル補正を正確に行なうことができる。しかも、光電変換素子が空転送部を有しないタイプのものであっても、このような正確な黒レベル補正を行なうことができる。

【 0 0 5 7 】

請求項 3 に記載の発明は、請求項 1 または 2 に記載の画像読取装置において、1 ラインごとに黒補正基準データを持たない等倍密着型センサにおいて、黒補正基準データの検出の際と画像の読取の際とで A/D 変換のリファレンス電圧が異なっても、黒レベル補正を正確に行なうことができる。

【 0 0 5 8 】

請求項 4 に記載の発明は、請求項 1 ～ 3 のいずれかの一に記載の画像読取装置において、簡易な回路構成で、請求項 1 ～ 3 のいずれかの一に記載の画像読取装置を実現することができる。

【 0 0 5 9 】

請求項 5 に記載の発明は、請求項 1 ～ 3 のいずれかの一に記載の画像読取装置において、簡易な回路構成で、請求項 1 ～ 3 のいずれかの一に記載の画像読取装置を実現することができる。

【 0 0 6 0 】

請求項 6 に記載の発明は、請求項 1 ～ 5 のいずれかの一に記載の発明と同様の作用、効果を奏する。

【図面の簡単な説明】

【図 1】

この発明の実施の形態 1 である画像読取装置の概略構成を示す断面図である。

【図 2】

前記画像読取装置の画像読み取りユニットの電氣的な接続を示すブロック図である。

【図 3】

前記画像読み取りユニットのリファレンスコントロール回路の回路構成を示すブロック図である。

【図 4】

前記画像読み取りユニットの黒補正回路の回路構成を示すブロック図である。

【図 5】

前記画像読取装置の各信号のタイミングチャートである。

【図 6】

前記黒補正回路の他の構成例を示すブロック図である。

【図 7】

この発明の実施の形態 2 である画像読取装置の画像読み取りユニットの電氣的な接続を示すブロック図である。

【図 8】

この発明の実施の形態 3 である複写機の概略構成を示すブロック図である。

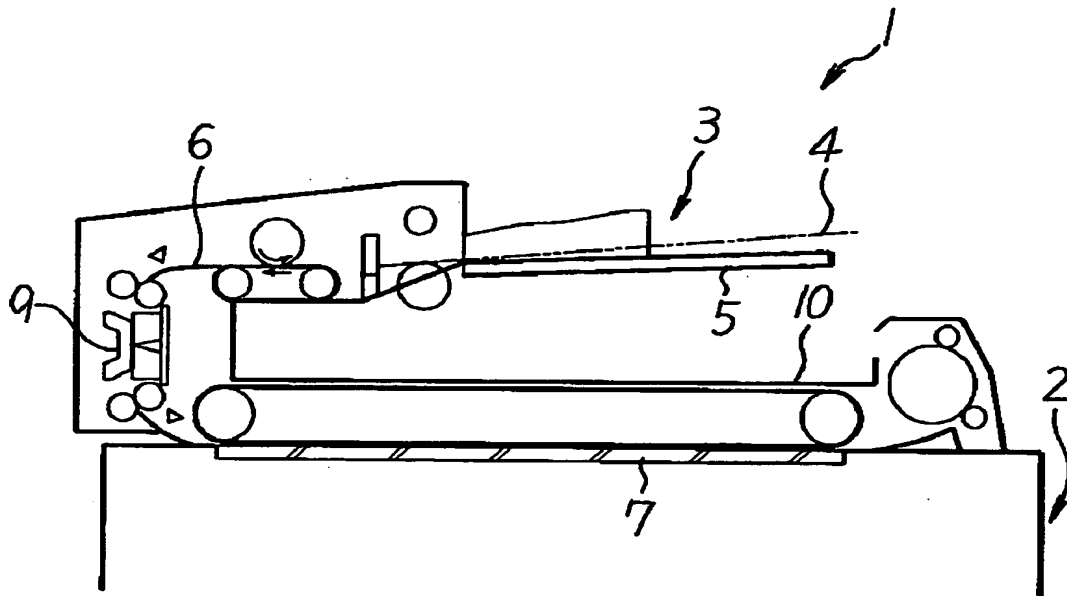
【符号の説明】

- 1        画像読取装置
- 8        光電変換素子
- 1 4      A/D 変換器
- 1 6      黒シェーディング補正手段
- 1 8      可変手段
- 4 1      検出手段
- 4 3      第 2 の加算回路、補正手段
- 4 4      乗算回路、補正手段

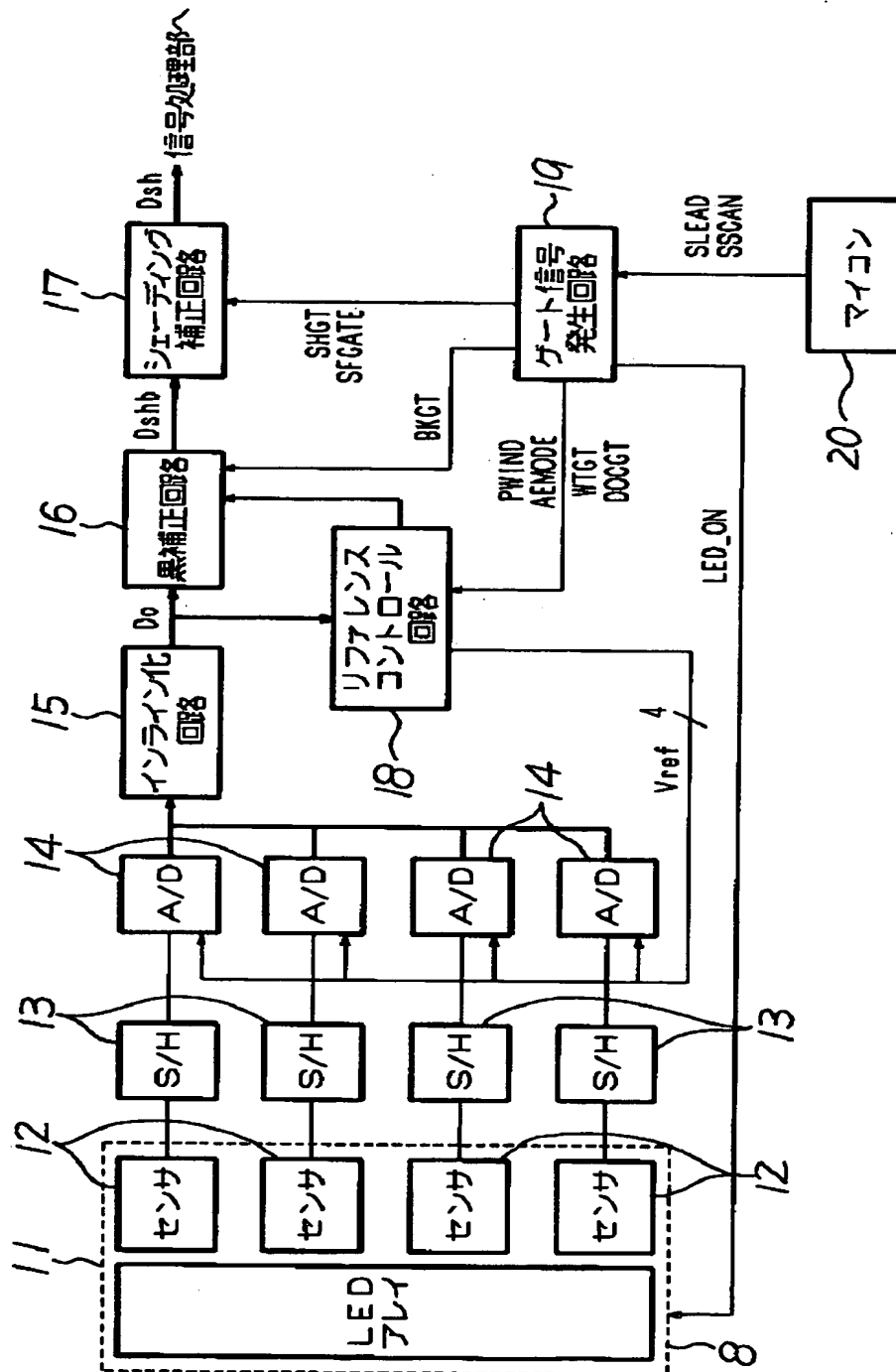
- 4 5 除算回路、補正手段
- 4 7 マイコン、補正手段
- 4 8 第 1 の加算回路、補正手段
- 4 9 補正手段
- 6 1 画像形成装置

【書類名】 図面

【図 1】

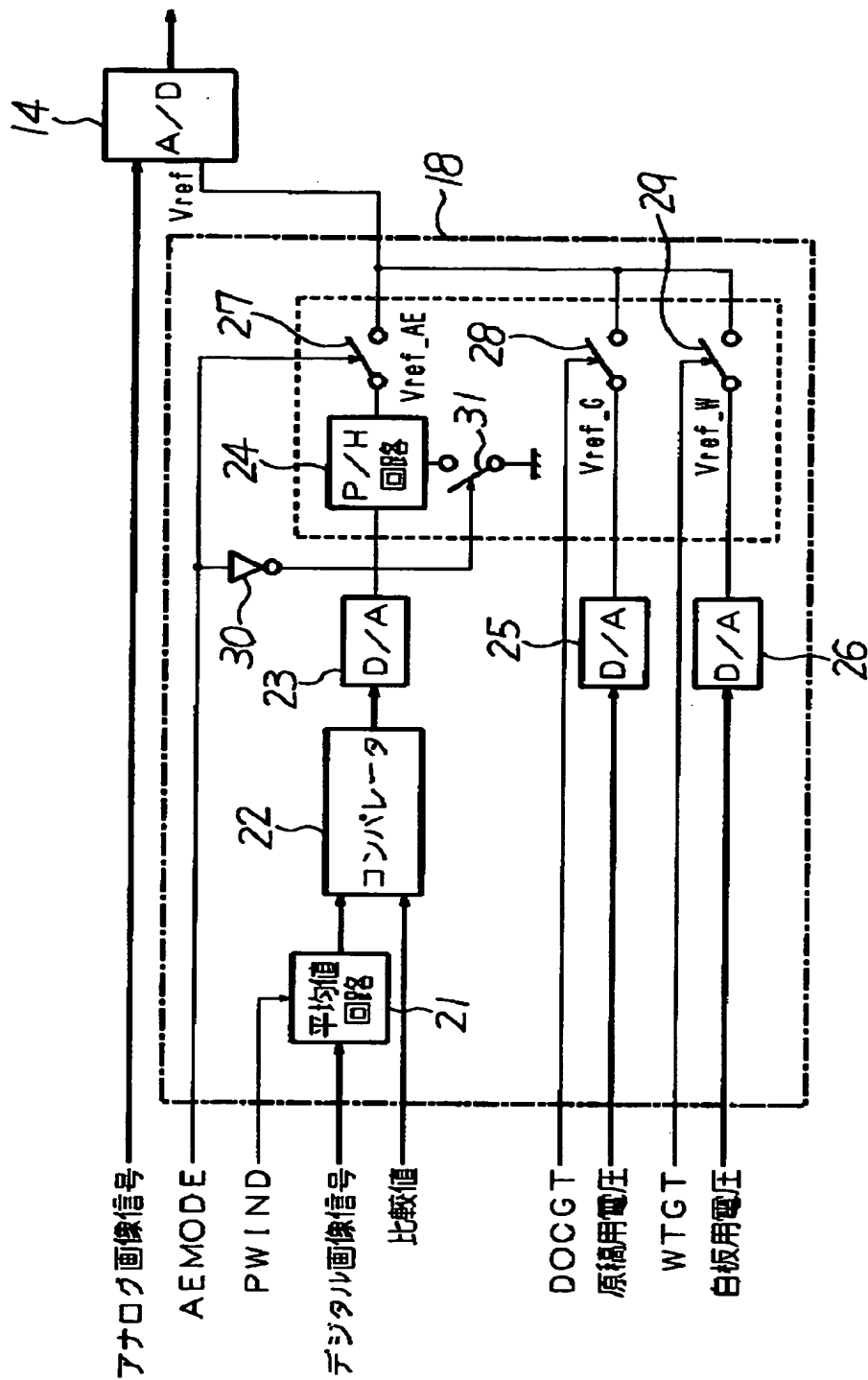


【図2】

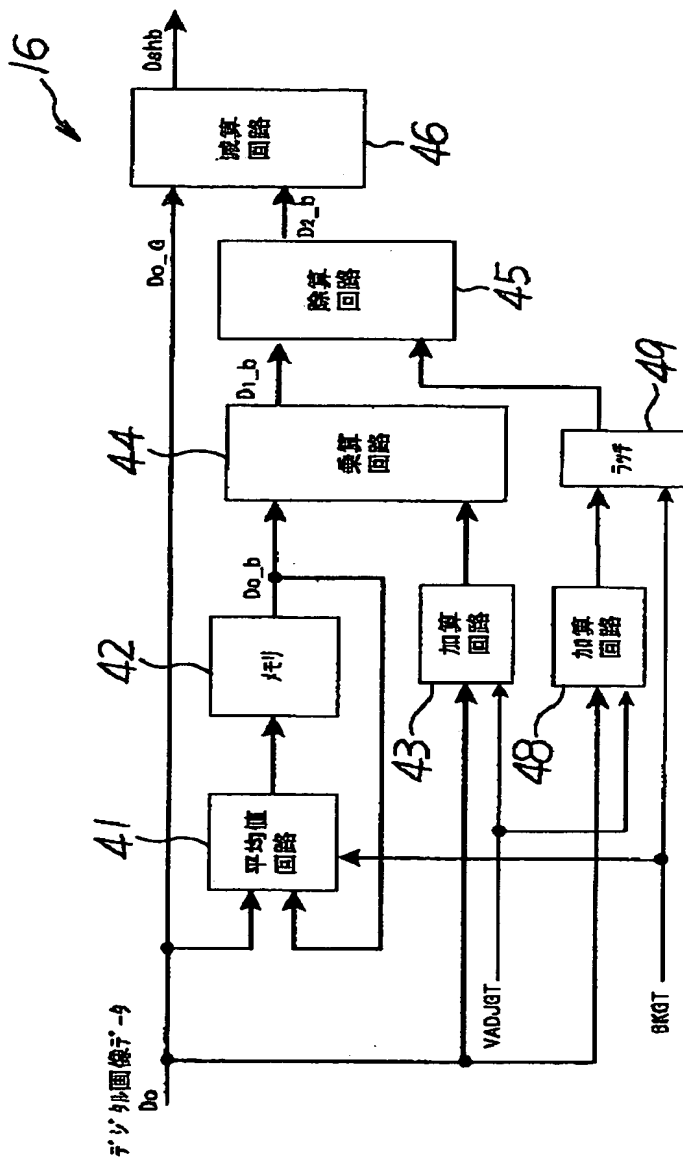




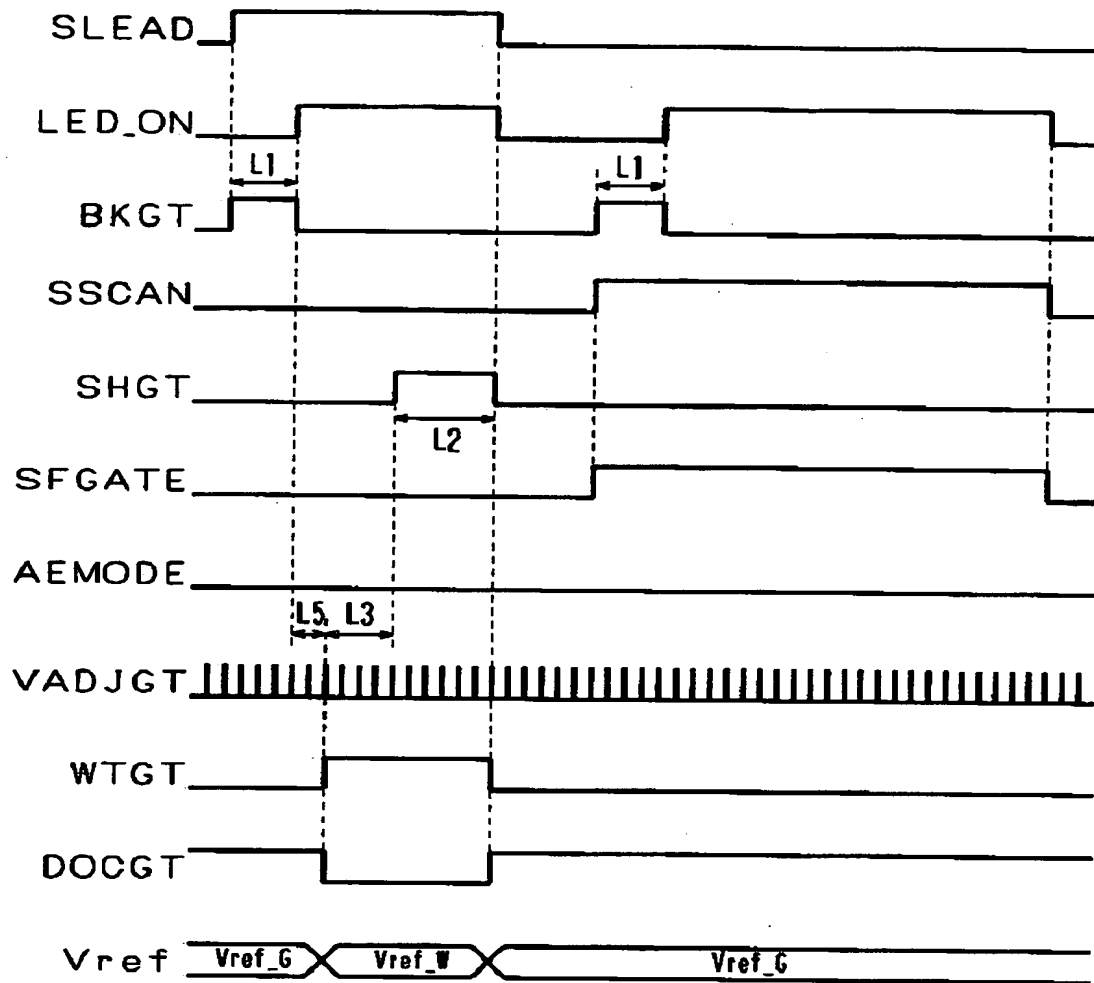
【図3】



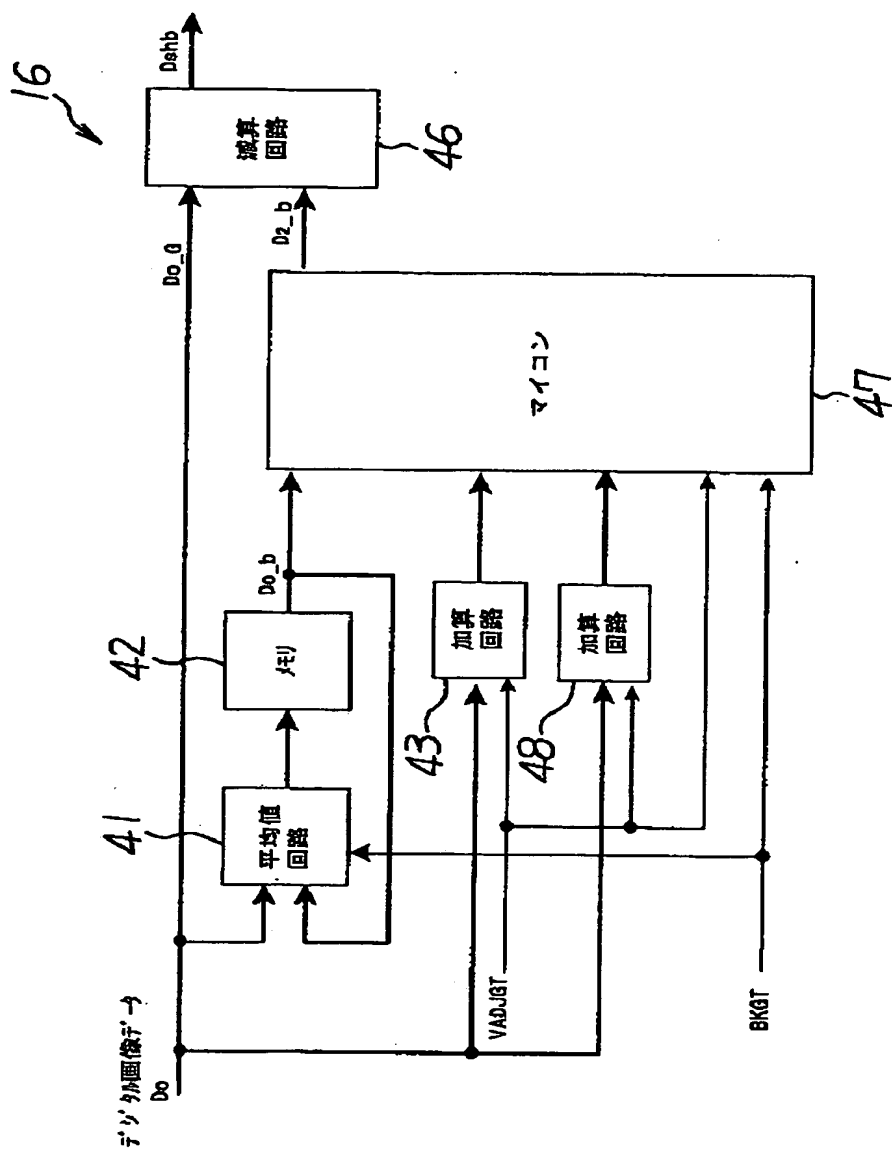
【図 4】



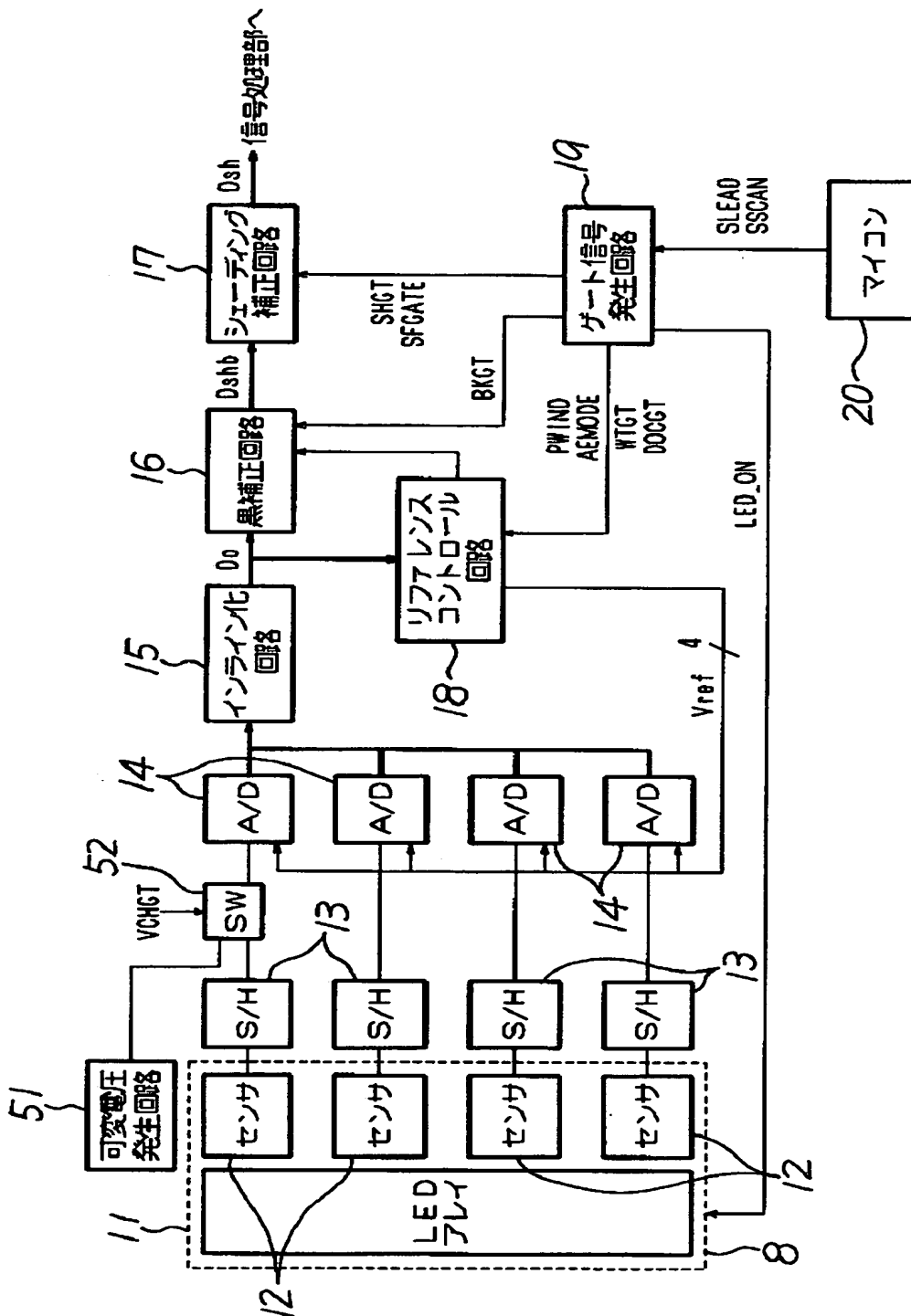
【図5】



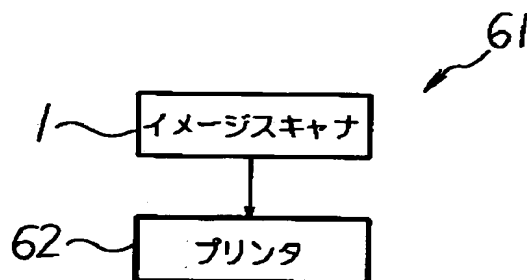
【図6】



【図 7】



【図 8】



【書類名】 要約書

【要約】

【課題】

【解決手段】 黒シェーディング補正後の画像データをDshb0、黒シェーディング補正前の画像データをD0\_G、アナログの黒レベル電圧Vbを読み取ったときのデジタルの黒レベル値をD0\_b、画像データをA/D変換するA/D変換器のリファレンス電圧をVref0、Vref1（前者が黒レベル電圧Vbを読み取ったときの、後者が原稿の読み取りレベル電圧Vwを読み取ったときのリファレンス電圧）とすると、“ $Dshb0 = D0\_G - D0\_b \times Vref0 / Vref1$ ”となる。そこで、メモリ42に記憶されている黒レベル値D0\_bを、加算回路43、48、乗算回路44、除算回路45による演算で補正して、この補正後の黒補正基準データD2\_bを求め、この黒補正基準データD2\_bにより画像データDshb0を求める。

【選択図】 図4

特2000-145878

出 願 人 履 歴 情 報

識別番号 [000006747]

1. 変更年月日 1990年 8月24日  
[変更理由] 新規登録  
住 所 東京都大田区中馬込1丁目3番6号  
氏 名 株式会社リコー